

Ejemplos simples de transformaciones lineales acotadas (un tema de análisis funcional)

Egor Maximenko

<http://esfm.egormaximenko.com>

Instituto Politécnico Nacional (México)
Escuela Superior de Física y Matemáticas

25 de marzo de 2022

- 1 Introducción
- 2 Ejemplos: operadores en ℓ^p
- 3 Ejemplos: matrices como operadores
- 4 Ejemplos: la proyección canónica

Plan

- 1 Introducción
- 2 Ejemplos: operadores en ℓ^p
- 3 Ejemplos: matrices como operadores
- 4 Ejemplos: la proyección canónica

Objetivos y prerequisites

Objetivo: conocer varios ejemplos de transformaciones lineales acotadas, calcular o acotar sus normas.

Prerequisites:

- Criterio de continuidad de una transformación lineal.
- Varias fórmulas equivalentes para la norma de una transformación lineal.

Criterio de continuidad de una transformación lineal (repass)

Proposición

Sean V y W espacios normados y sea $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal. Entonces las siguientes condiciones son equivalentes.

- (a) T es acotada: $\exists C \geq 0 \quad \forall x \in V \quad \|Tx\|_W \leq C \|x\|_V$.
- (b) T es Lipschitz continua.
- (c) T es uniformemente continua.
- (d) T es continua.
- (e) T es continua en el punto 0_V .
- (f) $T[B_V(0_V, 1)]$ es un conjunto acotado en W .
- (g) $\sup \{ \|Tx\|_W : x \in V, \|x\|_V \leq 1 \} < +\infty$.

Terminología

Usamos como sinónimos los siguientes términos:

- transformación lineal continua,
- transformación lineal acotada,
- operador lineal continuo,
- operador lineal acotado.

Denotamos por $\mathcal{B}(V, W)$ el conjunto de las transformaciones lineales continuas $V \rightarrow W$.

La norma de una transformación lineal (repass)

Proposición

Sean V y W espacios normados, $V \neq \{0_V\}$, y sea $T: V \rightarrow W$ una transf. lineal.

$$N_1(T) := \sup_{\substack{x \in V \\ \|x\|_V \leq 1}} \|Tx\|_W, \quad N_2(T) := \sup_{\substack{x \in V \\ \|x\|_V = 1}} \|Tx\|_W, \quad N_3(T) := \sup_{\substack{x \in V \\ x \neq 0_V}} \frac{\|Tx\|_W}{\|x\|_V},$$

$$N_4(T) := \inf \left\{ C \in [0, +\infty]: \quad \forall x \in V \quad \|Tx\|_W \leq C\|x\|_V \right\}.$$

Entonces $N_1(T) = N_2(T) = N_3(T) = N_4(T)$.

Más aún, el ínfimo en la definición de $N_4(T)$ se alcanza, esto es,

$$\forall x \in V \quad \|Tx\|_W \leq N_4(T)\|x\|_V.$$

La norma de una transformación lineal continua (repaso)

Sean V, W espacios normados y sea $T \in \mathcal{B}(V, W)$.

La norma de una transformación lineal continua (repass)

Sean V, W espacios normados y sea $T \in \mathcal{B}(V, W)$.

Definimos la **norma** de T como $N_1(T)$:

$$\|T\| := \sup_{\substack{x \in V \\ \|x\|_V \leq 1}} \|Tx\|_W.$$

La norma de una transformación lineal continua (repass)

Sean V, W espacios normados y sea $T \in \mathcal{B}(V, W)$.

Definimos la **norma** de T como $N_1(T)$:

$$\|T\| := \sup_{\substack{x \in V \\ \|x\|_V \leq 1}} \|Tx\|_W.$$

Como T es continua, por el criterio de continuidad tenemos $\|T\| < +\infty$.

La norma de una transformación lineal continua (repass)

Sean V, W espacios normados y sea $T \in \mathcal{B}(V, W)$.

Definimos la **norma** de T como $N_1(T)$:

$$\|T\| := \sup_{\substack{x \in V \\ \|x\|_V \leq 1}} \|Tx\|_W.$$

Como T es continua, por el criterio de continuidad tenemos $\|T\| < +\infty$.

La propiedad principal de $\|T\|$:

$$\forall x \in V \quad \|Tx\|_W \leq \|T\| \|x\|_V.$$

¿Cómo calcular la norma de una transformación lineal?

Ejercicio (una receta acotar $\|T\|$ por arriba).

Sea $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal y sea $\alpha \geq 0$. Supongamos que

$$\forall v \in V \quad \|Tv\|_W \leq \alpha \|v\|_V.$$

Mostrar que $\|T\| \leq \alpha$.

¿Cómo calcular la norma de una transformación lineal?

Ejercicio (una receta acotar $\|T\|$ por arriba).

Sea $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal y sea $\alpha \geq 0$. Supongamos que

$$\forall v \in V \quad \|Tv\|_W \leq \alpha \|v\|_V.$$

Mostrar que $\|T\| \leq \alpha$.

Ejercicio (una receta para acotar $\|T\|$ por abajo).

Sean $T \in \mathcal{B}(V, W)$, $\beta > 0$ y $u \in V \setminus \{0_V\}$ tales que

$$\|Tu\|_W \geq \beta \|u\|_V.$$

Mostrar que $\|T\| \geq \beta$.

Plan

- 1 Introducción
- 2 Ejemplos: operadores en ℓ^p**
- 3 Ejemplos: matrices como operadores
- 4 Ejemplos: la proyección canónica

Ejemplo: el operador de multiplicación en ℓ^p

Ejercicio. Sea $a \in \ell^\infty$ y sea $p \in [1, +\infty)$. Definimos $M_a: \ell^p \rightarrow \ell^p$,

$$(M_a x)_k := a_k x_k \quad (x \in \ell^p, k \in \mathbb{N}).$$

En otras palabras,

$$M_a x := (a_k x_k)_{k \in \mathbb{N}},$$

$$M_a: (x_1, x_2, x_3, \dots) \mapsto (a_1 x_1, a_2 x_2, a_3 x_3, \dots).$$

Calcular $\|M_a\|$.

Ejemplo: el operador de multiplicación en ℓ^p

Ejercicio. Sea $a \in \ell^\infty$ y sea $p \in [1, +\infty)$. Definimos $M_a: \ell^p \rightarrow \ell^p$,

$$(M_a x)_k := a_k x_k \quad (x \in \ell^p, k \in \mathbb{N}).$$

En otras palabras,

$$M_a x := (a_k x_k)_{k \in \mathbb{N}},$$

$$M_a: (x_1, x_2, x_3, \dots) \mapsto (a_1 x_1, a_2 x_2, a_3 x_3, \dots).$$

Calcular $\|M_a\|$.

Sugerencias: acotar $\|M_a x\|_p$ por arriba, además calcular $M_a e_m$ y $\|M_a e_m\|_p$.

Operadores de desplazamiento en ℓ^p

Ejercicio. Definimos $L: \ell^p \rightarrow \ell^p$ y $R: \ell^p \rightarrow \ell^p$,

$$(Lx)_k := x_{k+1}, \quad (Rx)_k := \begin{cases} x_{k-1}, & k \geq 2; \\ 0, & k = 1. \end{cases}$$

Calcular $\|L\|$ y $\|R\|$. Mostrar que $LR = I$, $RL \neq I$.

Plan

- 1 Introducción
- 2 Ejemplos: operadores en ℓ^p
- 3 Ejemplos: matrices como operadores**
- 4 Ejemplos: la proyección canónica

La norma de un operador $(\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_\infty) \rightarrow (\mathbb{C}^m, \|\cdot\|_\infty)$

Sea $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{C})$ y sean $V := (\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_\infty)$, $W := (\mathbb{C}^m, \|\cdot\|_\infty)$.

Denotamos por $\|A\|_{\text{oper}, \infty}$ la norma del operador lineal $V \rightarrow W$ asociado a esta matriz:

$$\|A\|_{\text{oper}, \infty} := \sup_{x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0_n\}} \frac{\|Ax\|_\infty}{\|x\|_\infty}.$$

Pongamos

$$\beta := \max_{1 \leq j \leq m} \sum_{k=1}^n |A_{j,k}|.$$

Demostrar que

$$\|A\|_{\text{oper}, \infty} = \beta.$$

La norma de un operador $(\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_1) \rightarrow (\mathbb{C}^m, \|\cdot\|_1)$

Sea $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{C})$ y sean $V := (\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_1)$, $W := (\mathbb{C}^m, \|\cdot\|_1)$.

Denotamos por $\|A\|_{\text{oper},1}$ la norma del operador lineal $V \rightarrow W$ asociado a esta matriz:

$$\|A\|_{\text{oper},1} := \sup_{x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0_n\}} \frac{\|Ax\|_1}{\|x\|_1}.$$

Pongamos

$$\gamma := \max_{1 \leq k \leq n} \sum_{j=1}^m |A_{j,k}|.$$

Demostrar que

$$\|A\|_{\text{oper},1} = \gamma.$$

Desigualdad de Schur para acotar la norma de matrices

Ejercicio. Sea $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{C})$ y sean $V := (\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_2)$, $W := (\mathbb{C}^m, \|\cdot\|_2)$.

Denotamos por $\|A\|$ la norma del operador lineal $V \rightarrow W$ asociado a esta matriz:

$$\|A\| := \sup_{x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0_n\}} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_2}.$$

Pongamos

$$\beta := \max_{1 \leq j \leq m} \sum_{k=1}^n |A_{j,k}|, \quad \gamma := \max_{1 \leq k \leq n} \sum_{j=1}^m |A_{j,k}|.$$

Demostrar que

$$\|A\| \leq \sqrt{\beta\gamma}.$$

Sugerencia: usar la desigualdad de Hölder.

La norma matricial asociada a la norma vectorial $\|\cdot\|_1$

Ejercicio. Sea $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Asociamos a la matriz A un operador lineal en $(\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_1)$.
Calcular la norma de este operador:

$$\sup_{x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0_n\}} \frac{\|Ax\|_1}{\|x\|_1}.$$

Plan

- 1 Introducción
- 2 Ejemplos: operadores en ℓ^p
- 3 Ejemplos: matrices como operadores
- 4 Ejemplos: la proyección canónica

Operador de la proyección canónica

Ejercicio. Sea $V := \mathbb{C}^2$ con la norma $\|\cdot\|_1$.

Consideramos el subespacio $W := \text{lin}(a)$,

$$a = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Sea $P: V \rightarrow V/W$,

$$P(x) := x + W.$$

Calcular $\|P\|$.

Sugerencia: dado un x en V , primero calcular $\|x + w\|_1$ para cada w en W , luego calcular $\|x + W\|_{V/W}$.

Operador de la proyección canónica

Ejercicio. En el espacio $c(\mathbb{N})$ consideramos el subespacio $c_0(\mathbb{N})$.

Sea $P: \mathbb{C} \rightarrow c(\mathbb{N})/c_0(\mathbb{N})$,

$$P(x) := x + c_0(\mathbb{N}).$$

Calcular $\|P\|$.

Sugerencia: calcular $\|x + c_0(\mathbb{N})\|$ para cada x en $c(\mathbb{N})$.