

# El operador adjunto (en espacios de Hilbert)

**Objetivos.** Definir el operador adjunto de un operador lineal acotado que actúa en un espacio de Hilbert.

**Prerrequisitos.** La correspondencia entre los operadores lineales acotados y las formas sesquilineales acotadas.

En este tema suponemos que  $H$  es un espacio vectorial complejo. Ya sabemos cada operador  $S$  de clase  $\mathcal{B}(H)$  induce una forma sesquilineal acotada mediante la regla

$$f_S(x, y) := \langle Sx, y \rangle.$$

Esta correspondencia entre  $\mathcal{B}(H)$  y  $\mathcal{S}(H)$  es un isomorfismo isométrico de espacios normados.

**1 Ejercicio.** Recordar una demostración de la igualdad  $H^\perp = \{0_H\}$ .

**2 Lema.** Sean  $u, v \in H$ . Entonces las siguientes tres condiciones son equivalentes entre sí.

(a)  $u = v$ ;

(b)  $\langle u, w \rangle = \langle v, w \rangle$  para cada  $w$  en  $H$ ;

(c)  $\langle w, u \rangle = \langle w, v \rangle$  para cada  $w$  en  $H$ .

*Demostración.* Ejercicio. □

**3 Teorema** (sobre la existencia y unicidad del operador adjunto). Sea  $S \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces existe un único  $T \in \mathcal{B}(H)$  tal que para cada  $x, y$  en  $H$

$$\langle Sx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle. \tag{1}$$

Más aún,  $\|T\| = \|S\|$ .

*Demostración de la unicidad.* Supongamos que  $T, U \in \mathcal{B}(H)$  y para cada  $x, y$  en  $H$

$$\langle Sx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle, \quad \langle Sx, y \rangle = \langle x, Uy \rangle.$$

Entonces, por el Lema 2, para cada  $y$  en  $H$  obtenemos que  $Ty = Uy$ . □

*Primera demostración de la existencia.* Sea  $\Omega: \mathcal{B}(H) \rightarrow \mathcal{S}(H)$  la correspondencia natural entre los operadores lineales acotadas y las formas sesquilineales acotadas:

$$\Omega(A)(x, y) := \langle Ax, y \rangle.$$

Sabemos que la función  $\Omega$  es un isomorfismo isométrico de espacios normados. Para cada  $g$  en  $\mathcal{S}(H)$ , definimos  $g^*$  mediante la regla

$$g^*(x, y) := \overline{g(y, x)}.$$

Sabemos que  $g^* \in \mathcal{S}(H)$  y  $\|g^*\| = \|g\|$ . Definimos  $A^*$  mediante la siguiente regla:

$$A^* = \Omega^{-1}(\Omega(A)^*).$$

Entonces  $A^* \in \mathcal{B}(H)$  y  $\|A^*\| = \|A\|$ . Además,

$$\langle x, A^*y \rangle = \overline{\langle A^*y, x \rangle} = \overline{\Omega(A)^*(y, x)} = \Omega(A)(x, y) = \langle Ax, y \rangle. \quad \square$$

*Segunda demostración de la existencia.* Denotamos por  $f_S^*$  la forma sesquilineal adjunta de  $f_S$ :

$$f_S^*(y, x) := \overline{f_S(x, y)} = \overline{\langle Sx, y \rangle} = \langle y, Sx \rangle.$$

Sabemos que existe un único operador lineal acotado  $T \in \mathcal{B}(H)$  tal que  $f_T = f_S^*$ , esto es,

$$\langle Ty, x \rangle = f_T(y, x) = f_S^*(y, x) = \langle y, Sx \rangle.$$

esto es,  $\langle Sx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle$ . Además, sabemos que  $\|T\| = \|f_T\|$  y  $\|f_S^*\| = \|f_S\|$ , así que

$$\|T\| = \|f_T\| = \|f_S^*\| = \|f_S\| = \|S\|. \quad \square$$

**4 Ejercicio.** Escribir una demostración más larga del Teorema 3, sin usar la información sobre las formas sesquilineales acotadas y basándose solamente en el teorema de Riesz–Fréchet sobre la representación de los funcionales lineales acotados.

**5 Proposición** (la propiedad involutiva de la operación  $*$ ). *Sea  $S \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces*

$$(S^*)^* = S.$$

*Primera demostración.* Para cada  $x, y$  en  $H$ , por la definición de  $S^*$  y  $(S^*)^*$ ,

$$\langle Sx, y \rangle = \langle x, S^*y \rangle = \overline{\langle S^*y, x \rangle} = \overline{\langle y, (S^*)^*x \rangle} = \langle (S^*)^*x, y \rangle.$$

Por el Lema 2,  $(S^*)^* = S$ . □

*Segunda demostración.* Para cada  $x, y$  en  $H$ ,

$$\langle S^*x, y \rangle = \overline{\langle y, S^*x \rangle} = \overline{\langle Sy, x \rangle} = \langle x, Sy \rangle.$$

Esto significa que el operador  $S$  hace el papel que debe de hacer el operador  $(S^*)^*$ . Por la unicidad del operador adjunto, concluimos que  $(S^*)^* = S$ . □

Las siguientes proposiciones se pueden demostrar con ayuda de las mismas ideas, por eso sus demostraciones se dejan como ejercicios.

**6 Proposición** (propiedad aditiva de la operación  $*$ ). Sean  $S_1, S_2 \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces

$$(S_1 + S_2)^* = S_1^* + S_2^*.$$

**7 Proposición** (propiedad conjugada homogénea de la operación  $*$ ). Sean  $S \in \mathcal{B}(H)$ ,  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Entonces

$$(\lambda S)^* = \bar{\lambda} S^*.$$

**8 Proposición** (el operador adjunto del producto de dos operadores lineales acotados). Sean  $S_1, S_2 \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces

$$(S_1 S_2)^* = S_2^* S_1^*.$$

**9 Proposición** (sobre la norma del producto  $S^*S$ ). Sea  $S \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces

$$\|S^*S\| = \|SS^*\| = \|S\|^2.$$

*Demostración.* Por un lado,  $\|S^*S\| \leq \|S^*\| \|S\| = \|S\|^2$ . Por otro lado, para cada  $x$  en  $H$ ,

$$\|Sx\|^2 = \langle Sx, Sx \rangle = \langle S^*Sx, x \rangle = |\langle S^*Sx, x \rangle| \leq \|S^*S\| \|x\|^2.$$

De aquí se sigue que  $\|S\| \leq \sqrt{\|S^*S\|}$ . Hemos demostrado que  $\|S^*S\| = \|S\|^2$ . Sustituyendo  $S^*$  en lugar de  $S$  obtenemos la igualdad  $\|SS^*\| = \|S\|^2$ . □

**10 Proposición** (el complemento ortogonal de la imagen y el núcleo del operador adjunto). Sea  $S \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces

$$\text{im}(S)^\perp = \ker(S^*).$$

*Demostración.* Sea  $y \in H$ . Entonces

$$\begin{aligned}
 y \in \text{im}(S)^\perp &\iff \forall z \in \text{im}(S) \quad y \perp z \\
 &\iff \forall x \in H \quad \langle y, Sx \rangle = 0 \\
 &\iff \forall x \in H \quad \langle S^*y, x \rangle = 0 \\
 &\iff S^*y = 0_H \\
 &\iff y \in \ker(S^*). \quad \square
 \end{aligned}$$

**11 Corolario.** Sea  $S \in \mathcal{B}(H)$ . Entonces

$$\text{cl}(\text{im}(S)) = \ker(S^*)^\perp.$$

**12 Ejercicio.** Sea  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  y sea  $T_A$  el operador lineal en  $(\mathbb{C}^n, \|\cdot\|_2)$  asociado a la matriz  $A$ :

$$T_A x := Ax.$$

Demostrar que  $T_A^* = T_{A^*}$ , donde  $A^*$  la matriz adjunta de  $A$ , es decir, la matriz transpuesta conjugada de  $A$ .

**13 Ejercicio.** Denotamos por  $R$  y  $L$  los operadores de desplazamiento en el espacio  $\ell^2(\mathbb{N})$ . Demostrar que  $R^* = L$ .

**14 Ejercicio.** Sea  $a \in \ell^\infty(\mathbb{N})$ . Denotamos por  $M_a$  el operador de multiplicación por  $a$  que actúa en  $\ell^2(\mathbb{N})$  mediante la regla

$$(M_a x) := x a = (a_k x_k)_{k \in \mathbb{N}}.$$

Demostrar que  $M_a^* = M_{\bar{a}}$ .

**15 Ejercicio.** Sea  $(X, \mathcal{F}, \mu)$  un espacio de medida  $\sigma$ -finita y sea  $a \in L^\infty(X, \mu)$ . Denotamos por  $M_a$  el operador de multiplicación por  $a$ :

$$M_a f = a f.$$

Encontrar  $M_a^*$ .

**16 Ejercicio.** Sea  $(X, \mathcal{F}, \mu)$  un espacio de medida  $\sigma$ -finita y sea  $K \in \mathcal{M}(X \times X, \mathcal{F} \times \mathcal{F}, \mu \times \mu)$  tal que el operador integral

$$(S_K f)(x) := \int_X K(x, y) f(y) d\mu(y)$$

está bien definido y acotado. Encontrar  $S_K^*$ .

**17 Ejercicio.** Generalizar el Teorema 3 a la situación, cuando  $S \in \mathcal{B}(H_1, H_2)$ , donde  $H_1$  y  $H_2$  son espacios de Hilbert.