

# Matrices ortogonales, sus renglones y columnas

**Objetivos.** Demostrar el criterio de matrices ortogonales en términos de sus renglones y columnas.

**Requisitos.** Criterio de invertibilidad de matrices, el concepto de ortogonalidad de vectores.

Recordemos que si una matriz cuadrada  $A$  tiene una inversa izquierda  $B$  y una inversa derecha  $C$ , entonces  $B = C$ . Esta afirmación es muy simple y se generaliza a otras clases de objetos (operadores en espacios vectoriales de dimensión infinita, elementos de un monoide, etc.).

**1 Proposición.** Sean  $A, B, C \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tales que  $BA = I_n$  y  $AC = I_n$ . Entonces  $B = C$ .

*Demostración.*  $C = I_n C = (BA)C = B(AC) = BI_n = B$ . □

También recordemos (sin demostración) que la invertibilidad de matrices por la izquierda y por la derecha son equivalentes.

**2 Proposición.** Sea  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Entonces las siguientes condiciones son equivalentes:

- (a)  $A$  es invertible, esto es, existe una matriz  $D$  en  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tal que  $DA = I_n$  y  $AD = I_n$ ;
- (b)  $A$  es invertible por la izquierda, esto es, existe una matriz  $B$  en  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tal que  $BA = I_n$ ;
- (c)  $A$  es invertible por la derecha, esto es, existe una matriz  $C$  en  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tal que  $AC = I_n$ .

La Proposición 2 es un resultado totalmente no trivial y se puede considerar como uno de los teoremas principales de álgebra lineal. Sus demostraciones utilizan varias herramientas fuertes de álgebra lineal, por ejemplo, el teorema sobre el rango y la nulidad de un operador lineal, o el concepto de matrices elementales y el proceso de eliminación gaussiana. En espacios vectoriales de dimensión infinita, existen operadores lineales invertibles solamente por la izquierda, y otros, invertibles solamente por la derecha.

Al combinar las Proposiciones 1 y 2, obtenemos el siguiente criterio.

**3 Proposición.** Sean  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Entonces las siguientes condiciones son equivalentes:

- (a)  $BA = I_n$  y  $AB = I_n$ ;
- (b)  $BA = I_n$ ;
- (c)  $BA = I_n$ .

**4 Definición** (el producto punto en  $\mathbb{R}^n$ , repaso). Sean  $a, b \in \mathbb{R}^n$ . Denotemos por  $\langle a, b \rangle$  el *producto punto* de  $a$  y  $b$ , definido como

$$\langle a, b \rangle := \sum_{j=1}^n a_j b_j. \quad (1)$$

El producto punto también se conoce como el *producto interno canónico* en  $\mathbb{R}^n$ .

En estos apuntes identificamos los elementos de  $\mathbb{R}^n$  con matrices de tamaño  $n \times 1$ . El producto punto se puede escribir como

$$\langle a, b \rangle = a^\top b.$$

**5 Definición** (el producto punto en  $\mathcal{M}_{1 \times n}(\mathbb{R})$ ). Sean  $a, b$  dos vectores renglones de la misma longitud  $n$ :  $a, b \in \mathcal{M}_{1 \times n}(\mathbb{R})$ . Su producto punto también se define por la fórmula (1).

**6 Definición** (ortogonalidad de dos vectores, repaso). Sean  $a, b \in \mathbb{R}^n$ . Se dice que  $a$  y  $b$  son *ortogonales* (entre sí) y se escribe  $a \perp b$  si  $\langle a, b \rangle = 0$ . La definición se extiende también a otros espacios con producto interno, por ejemplo, a  $\mathcal{M}_{1 \times n}(\mathbb{R})$ .

**7 Definición** (lista ortogonal de vectores, repaso). Sean  $a_1, \dots, a_m \in \mathbb{R}^n$ . Se dice que  $(a_1, \dots, a_m)$  es una *lista ortogonal* o que los vectores  $a_1, \dots, a_m$  son *ortogonales* entre sí (a pares), si

$$\forall p, q \in \{1, \dots, m\} \quad (p \neq q) \quad \Rightarrow \quad \langle a_p, a_q \rangle = 0.$$

Esta condición se puede escribir también en la siguiente forma:

$$\forall p, q \in \{1, \dots, m\} \quad \langle a_p, a_q \rangle = \|a_p\|^2 \delta_{p,q}.$$

**8 Definición** (lista ortonormal de vectores, repaso). Sean  $a_1, \dots, a_m \in \mathbb{R}^n$ . Se dice que  $(a_1, \dots, a_m)$  es una *lista ortonormal* o que los vectores  $a_1, \dots, a_m$  son *ortonormales*, si

$$\forall p, q \in \{1, \dots, m\} \quad \langle a_p, a_q \rangle = \delta_{p,q}.$$

**9 Definición** (sobre  $n$  vectores ortonormales en  $\mathbb{R}^n$ ). Es fácil ver (luego vamos a repasar la demostración) que cualquier lista ortonormal de vectores es linealmente independiente. Además se sabe que cualquier lista linealmente independiente de  $n$  vectores en un espacio vectorial de dimensión  $n$  es una base del espacio. Por tanto, si algunos  $n$  vectores de  $\mathbb{R}^n$  forman una lista ortonormal, entonces automáticamente forman una base; en este caso se trata de una *base ortonormal*.

**10 Proposición** (una componente del producto de una matriz transpuesta por otra matriz). Sean  $A, B \in \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{R})$ , y sean  $p, q \in \{1, \dots, m\}$ . Entonces

$$(A^\top B)_{p,q} = \langle A_{*,p}, B_{*,q} \rangle.$$

*Demostración.* Recordamos que  $A_{*,p}$  es la  $p$ -ésima columna de la matriz  $A$ . Es un elemento del espacio  $\mathbb{R}^n = \mathcal{M}_{n \times 1}(\mathbb{R})$ , y su  $k$ -ésima componente es

$$(A_{*,p})_k = A_{k,p}.$$

Entonces

$$\langle A_{*,p} B_{*,q} \rangle = \sum_{k=1}^n (A_{*,p})_k (B_{*,q})_k = \sum_{k=1}^n A_{k,p} B_{k,q}.$$

Ahora la identidad que queremos demostrar sale fácilmente de las definiciones de operaciones con matrices:

$$(A^\top B)_{p,q} = \sum_{k=1}^n (A^\top)_{p,k} B_{k,q} = \sum_{k=1}^n A_{k,p} B_{k,q}. \quad \square$$

**11 Proposición** (una componente del producto de una matriz por otra matriz transpuesta). Sean  $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$ , y sean  $p, q \in \{1, \dots, m\}$ . Entonces

$$(AB^\top)_{p,q} = \langle A_{p,*}, B_{q,*} \rangle.$$

*Idea de demostración.* Es muy similar a la demostración anterior. Hay que usar la definición  $(A_{p,*})_k = A_{p,k}$  y la definición del producto punto de renglones.  $\square$

**12 Definición** (matriz ortogonal). Sea  $Q \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Se dice que  $Q$  es ortogonal si  $Q^\top A = I_n$  y  $QQ^\top = I_n$ .

**13 Ejemplo.**

$$Q = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

En el curso de álgebra lineal numérica se utilizan mucho dos familias de matrices ortogonales: matrices de rotación en dos coordenadas (conocidas como rotaciones de Givens o de Jacobi) y matrices de reflexión ortogonal respecto a un hipersubespacio.

**14 Teorema** (criterio de matriz ortogonal, en términos de renglones y columnas). Sea  $Q \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Entonces las siguientes condiciones son equivalentes:

(a)  $Q^\top Q = I_n$  y  $QQ^\top = I_n$ .

(b)  $Q^\top Q = I_n$ .

(c)  $QQ^\top = I_n$ .

(d) Las columnas de  $Q$  forman una base ortonormal de  $\mathbb{R}^n$ .

(e) Los renglones de  $Q$  forman una base ortonormal de  $\mathcal{M}_{1 \times n}(\mathbb{R})$ .

*Demostración.* La igualdad de (a), (b), (c) sale del criterio de invertibilidad de matrices. La equivalencia de (b) y (d) se tiene por la Proposición 10, y la equivalencia de (c) y (e) por la Proposición 11.  $\square$