



## Álgebra Lineal Numérica. Examen parcial II. Variante $\alpha$ .

*Descomposición QR y el problema de mínimos cuadrados. Métodos iterativos de Jacobi y de Gauss–Seidel.*

Nombre:

Calificación:

---

### Problema 1. 25 %.

En algún lenguaje de programación escribir una función que resuelva el **problema de factorización QR** (completa o reducida) usando las **reflexiones de Householder** o las **rotaciones de Givens**. Suponer que el rango de la matriz dada coincide con el número de columnas. Calcular la complejidad en el caso de matrices cuadradas (contar solamente las operaciones de multiplicación y división).

### Problema 2. 15 %.

Sea  $S$  un subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^n$  y sea  $x \in \mathbb{R}^n$ . Demuestre alguna de las siguientes dos afirmaciones:

- Sea  $u$  la proyección ortogonal de  $x$  sobre  $S$ . Entonces  $u$  es el punto de  $S$  **más cercano** a  $x$ , esto es,  $\|u - x\| < \|y - x\|$  para cada  $y \in S \setminus \{u\}$ .
- Sea  $u$  el punto de  $S$  más cercano a  $x$ . Entonces  $x - u \perp S$ . (En este inciso no usar fórmulas para la proyección ortogonal.)

### Problema 3. 20 %.

Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$  con  $r(A) = m \leq n$ , y sea  $b \in \mathbb{R}^n$ .

I. Demostrar que el **sistema de ecuaciones normales**  $A^T A x = A^T b$  tiene una única solución. La denotemos por  $u$ .

II. Demostrar  $u$  es el punto mínimo global estricto de la función  $f(x) = \|Ax - b\|^2$ .

### Problema 4. 20 %.

En algún lenguaje de programación escribir el **algoritmo de Gauss–Seidel** en forma matricial. Analizar la complejidad de una iteración (un paso) de este algoritmo (es suficiente calcular el número de operaciones de multiplicación y división que se realizan en una iteración).

### Problema 5. 20 %.

Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Enunciar y demostrar la fórmula para la **norma matricial**  $\|A\|_1$ . Demostrar la **convergencia del método de Jacobi** para una matriz estrictamente diagonal dominante por columnas. Sugerencia: mostrar que el método de Jacobi corresponde a la evaluación iterada de una función contractiva en el espacio  $\mathbb{R}^n$ .