

# Método de Müller

**Objetivos.** Conocer el método de Müller que se usa para calcular aproximadamente los ceros de una función.

**Requisitos.** Método de la secante, fórmula de las raíces de la ecuación cuadrática, números complejos.

**Repaso: método de la secante.** Buscamos una raíz de la función  $f$ . El método de la secante utiliza *dos aproximaciones anteriores*  $x_{n-2}$  y  $x_{n-1}$  para contruir  $x_n$ . Se calcula la intersección del eje de abscisas con la recta que une los puntos

$$(x_{n-2}, f(x_{n-2})), \quad \text{y} \quad (x_{n-1}, f(x_{n-1})).$$

Desde el punto de vista analítico, se construye un *polinomio lineal* (un polinomio de grado  $\leq 1$ ) que coincide con  $f$  en los puntos  $x_{n-2}$  y  $x_{n-1}$ , luego se calcula una raíz de este polinomio.

El método de Müller está basado en la misma idea, pero en cada paso se utilizan *tres aproximaciones anteriores* y la función  $f$  se reemplaza por un *polinomio cuadrático*.

**Idea del método de Müller.** En el  $n$ -ésimo paso se calcula  $x_n$  usando tres puntos anteriores. Se construye un polinomio  $P(x)$  de grado  $\leq 2$  cuyos valores en los puntos  $x_{n-3}, x_{n-2}, x_{n-1}$  coinciden con los valores correspondientes de la función  $f$ . Geométricamente (en el caso real) construimos la parábola que pasa por los puntos

$$(x_{n-3}, f(x_{n-3})), \quad (x_{n-2}, f(x_{n-2})), \quad (x_{n-1}, f(x_{n-1})).$$

Definimos  $x_n$  como la raíz de  $P$  más cercana al punto  $x_{n-1}$ . Geométricamente (en el caso real), buscamos la intersección de la parábola con el eje de abscisas.

## 1. Diferencias divididas.

$$\Delta_f(x_0, x_1) := \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}, \quad \Delta_f(x_0, x_1, x_2) := \frac{\Delta_f(x_1, x_2) - \Delta_f(x_0, x_1)}{x_2 - x_0}.$$

Para las diferencias divididas se usan frecuentemente las notaciones  $f[x_0, x_1]$  y  $f[x_0, x_1, x_2]$ .

**2. Ejercicio.** Escriba la diferencia dividida de segundo orden  $\Delta_f(x_0, x_1, x_2)$  como una combinación lineal de  $f(x_0), f(x_1), f(x_2)$ . Demuestre que  $\Delta_f(x_0, x_1, x_2)$  es una función simétrica de sus argumentos  $x_0, x_1, x_2$ .

**3. Fórmulas para calcular los coeficientes del polinomio cuadrático.** Calcular los coeficientes  $a$  y  $b$  del polinomio  $a(x - x_2)^2 + b(x - x_2) + c$  que coincide con  $f$  en los puntos  $x_0$ ,  $x_1$  y  $x_2$ . Sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} a(x_0 - x_2)^2 + b(x_0 - x_2) + c = f(x_0); \\ a(x_1 - x_2)^2 + b(x_1 - x_2) + c = f(x_1); \\ c = f(x_2). \end{cases}$$

Solución:

$$\begin{aligned} a &= \Delta_f(x_0, x_1, x_2); \\ b &= \Delta_f(x_0, x_2) + \Delta_f(x_1, x_2) - \Delta_f(x_0, x_1); \\ c &= f(x_2). \end{aligned}$$

**4. Fórmulas para calcular  $x_n$ .**

$$x_n = x_{n-1} + \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = x_{n-1} - \frac{2c}{b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}}.$$

El signo se elige de tal manera que el denominador sea el más grande. Entonces el punto  $x_n$  estará cerca del punto  $x_{n-1}$ .

**5. Velocidad de convergencia.** El orden de convergencia del método de Müller en el caso  $f'(p) \neq 0$  es igual a  $r$ , donde  $r$  es la raíz positiva de la ecuación  $x^3 - x^2 - x - 1 = 0$ . Aproximadamente  $p \approx 1.84$ . Recordemos que en el método de Newton el orden de convergencia es 2, y en el método de la secante es  $\approx 1.62$ .

**6. Ejemplo.** Calcular el punto  $x_3$  con el método de Müller si

$$f(x) = x^5 - 2, \quad x_0 = 0, \quad x_1 = 2, \quad x_2 = 1.$$

**7. Ejemplo.** Calcular el punto  $x_3$  con el método de Müller si

$$f(x) = (x - 3)(x^2 + 1) = x^3 - 3x^2 + x - 3, \quad x_0 = -1, \quad x_1 = 1, \quad x_2 = 0.$$

**8. Deflación.** Para calcular (aproximadamente) todos los ceros de un polinomio  $f(x)$  se usa el siguiente procedimiento llamado *deflación*. Se encuentra una aproximación  $\tilde{x}_1$  a un cero del polinomio  $f(x)$  y se divide  $f(x)$  entre  $(x - x_1)$ :

$$f(x) = (x - \tilde{x}_1)f_2(x) + r_1.$$

Como  $\tilde{x}_1$  es una aproximación a una raíz del polinomio, el valor del residuo  $r_1$  es pequeño, así que  $f(x) \approx (x - \tilde{x}_1)f_2(x)$ .

En el segundo paso se busca una aproximación  $\tilde{x}_2$  a una raíz del polinomio  $f_2(x)$ .  $f_3(x)$  se define como el resultado de dividir  $f_2(x)$  entre  $(x - \tilde{x}_2)$ , etc.

Es natural suponer que  $\tilde{x}_2$  también aproxima a una raíz de  $f(x)$ . Para mejorar la exactitud se puede aplicar el método de Newton a  $f$  y  $\tilde{x}_2$ .