

Programación: Interpolación segmentaria lineal

Objetivos. Programar de la interpolación segmentaria lineal.

Requisitos. Función lineal (afín), búsqueda de un número en un arreglo ordenado.

1. Función lineal a trozos. Sean x_1, x_2, \dots, x_n números reales tales que

$$x_1 < x_2 < \dots < x_n.$$

Vamos a trabajar con una función lineal a trozos que es lineal en cada segmento $[x_k, x_{k+1}]$:

$$S(x) = a_k + b_k(x - x_k) \quad (x_k \leq x \leq x_{k+1}).$$

Para evaluar S en un punto dado x es importante encontrar un índice k tal que $x \in [x_k, x_{k+1}]$. Para determinar k de manera única partimos $[x_1, \dots, x_n]$ en los intervalos

$$[x_1, x_2), [x_2, x_3), \dots, [x_{n-1}, x_n), \{x_n\}.$$

En el segmento degenerado $\{x_n\}$ la función S actúa mediante la regla

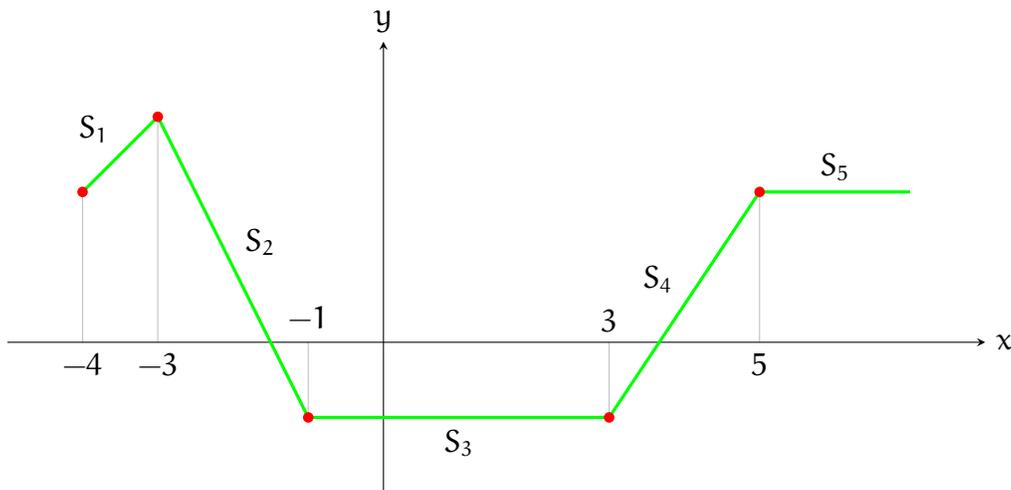
$$S(x) = a_n + b_n(x - x_n), \quad \text{donde } a_n = y_n, \quad b_n = 0.$$

2. Ejemplo. Construir la función interpolante S lineal a trozos que corresponda a las siguientes abscisas y ordenadas:

$x_1 = -4,$	$x_2 = -3,$	$x_3 = -1,$	$x_4 = 3,$	$x_5 = 5$
$y_1 = 2,$	$y_2 = 3,$	$y_3 = -1,$	$y_4 = -1,$	$y_5 = 2.$

Calcular $S(4)$.

Solución. Representamos los nodos dados en el plano y los unimos sucesivamente con segmentos de recta. Nuestro objetivo es describir la gráfica obtenida de manera analítica.



Calculemos los coeficientes \mathbf{a}_k , \mathbf{b}_k y construyamos las funciones lineales S_k :

$$\begin{array}{l|l|l|l|l}
 x_1 = -4 & y_1 = 2 & \mathbf{a}_1 = 2 & \mathbf{b}_1 = \frac{1}{2} & S_1(x) = 2 + \frac{1}{2}(x + 4) \\
 x_2 = -3 & y_2 = 3 & \mathbf{a}_2 = & \mathbf{b}_2 = & S_2(x) = \\
 x_3 = -1 & y_3 = -1 & \mathbf{a}_3 = & \mathbf{b}_3 = 0 & S_3(x) = \\
 x_4 = 3 & y_4 = -1 & \mathbf{a}_4 = & \mathbf{b}_4 = & S_4(x) = \\
 x_5 = 5 & y_5 = 2 & \mathbf{a}_5 = 2 & \mathbf{b}_5 = 0 & S_5(x) = 2
 \end{array}$$

Para calcular $S(1)$, buscamos el segmento de forma $[x_k, x_{k+1})$ que contiene al punto $x = 3$. Es fácil ver que $1 \in [x_3, x_4)$, así que $k = 3$.

$$S(1) = S_3(1) = \quad . \quad \square$$

3. Búsqueda de un número en un arreglo ordenado. Anteriormente programamos una función `countleq` de dos argumentos \mathbf{a} (arreglo ordenado de números reales) y v (número real) que calcula el número de los elementos de \mathbf{a} que son menores o iguales a v . Por ejemplo,

`countleq([3, 4, 4, 5.2, 7], 4.5)` regresa 3.

`countleq([3, 4, 4, 5.2, 7], 8)` regresa 5.

4. Cálculo de los coeficientes de la interpolación segmentaria lineal. Escriba una función `createlinspline` que calcule y regrese los coeficientes de la función lineal a trozos que tiene nodos en los puntos dados.

Entrada: arreglos \mathbf{x} , \mathbf{y} de números reales.

Propiedades de la entrada: los arreglos \mathbf{x} , \mathbf{y} son de la misma longitud, la cual denotamos por n . Los elementos de \mathbf{x} forman una lista estrictamente creciente:

$$x_1 < \dots < x_n.$$

Salida: un arreglo M de tamaño $n \times 3$, cuyas columnas son los vectores \mathbf{x} , \mathbf{a} , \mathbf{b} de la explicación 1, tales que la función S correspondiente es continua en $[x_1, x_n]$, es lineal en cada segmento $[x_k, x_{k+1}]$ y $S(x_k) = y_k$ para cada k en $\{1, \dots, n\}$.

5. Comprobación. Si \mathbf{x} consiste de números 1, 5, 7, 8, \mathbf{y} consiste de números 3, -1, 0, 3, entonces la función `createlinspline` debe regresar la matriz

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 5 & -1 & 0.5 \\ 7 & 0 & 3 \\ 8 & 3 & 0 \end{bmatrix}.$$

6. Evaluación de una función lineal a trozos. Escriba una función `linspline` de dos argumentos M y \mathbf{p} que evalúe la función lineal a trozos S determinada por los datos M , en cada uno de los elementos del vector $\mathbf{p} = [p_1, \dots, p_m]^T$.

- Entrada: una matriz M cuyas columnas \mathbf{x} , \mathbf{a} , \mathbf{b} tienen sentido explicado arriba, un arreglo \mathbf{p} de números reales.
- Propiedades de la entrada: la matriz M debe tener tres columnas; denotamos el número de los renglones de M por n , denotamos las columnas de M por \mathbf{x} , \mathbf{a} , \mathbf{b} , las entradas de \mathbf{x} forman una tupla estrictamente creciente, las componentes de \mathbf{p} pertenecen al segmento $[x_1, x_n]$. Se supone que $\mathbf{b}_n = 0$.
- Salida: el vector de los valores de la función S en los puntos p_1, \dots, p_m .

Para cada uno de los puntos p_j la función debe determinar el número k tal que $p_j \in [x_k, x_{k+1}]$, (se recomienda usar la función `countleq`) y calcular

$$S(p_j) = a_k + b_k(p_j - x_k).$$

La misma fórmula funciona para $p_j = x_n$.

7. Prueba total. Haga una prueba con los datos del ejemplo. Al final calcule la función S en muchas abscisas y dibuje su gráfica.