

Cambio de la matriz asociada a una transformación lineal al cambiar las bases del dominio y contradominio

Objetivos. Estudiar el cambio de la matriz asociada a una transformación lineal al cambiar las bases del dominio y contradominio.

Requisitos. Matriz asociada a una transformación lineal, cambio de base, unicidad de la representación matricial de una transformación lineal.

1. Repaso breve. En el tema anterior definimos la matriz asociada a una transformación lineal respecto a un par de bases, luego demostramos la fórmula

$$(Tv)_{\mathcal{B}} = T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}v_{\mathcal{A}}$$

y la unicidad de representación matricial: si

$$\forall v \in V \quad (Tv)_{\mathcal{B}} = Cv_{\mathcal{A}},$$

entonces $C = T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}$. En este tema seguimos estudiando la correspondencia entre transformaciones lineales y matrices.

2. Teorema (cambio de la matriz asociada a una transformación lineal al cambiar las bases del dominio y del contradominio). Sean V, W algunos espacios vectoriales de dimensiones finitas sobre un campo \mathbb{F} , sea $T \in \mathcal{L}(V, W)$, sean \mathcal{A} y \mathcal{A}' bases de V y sean \mathcal{B} y \mathcal{B}' bases de W . Entonces

$$T_{\mathcal{B}',\mathcal{A}'} = P_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{A}'}$$

En otra forma,

$$T_{\mathcal{B}',\mathcal{A}'} = P_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}^{-1}T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{A}'}$$

Demostración. Para un vector arbitrario $v \in V$,

$$(Tv)_{\mathcal{B}'} = P_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}(Tv)_{\mathcal{B}} = P_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}v_{\mathcal{A}} = P_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{A}'}v_{\mathcal{A}'}$$

Por el teorema de la unicidad de la representación matricial de una transformación lineal,

$$T_{\mathcal{B}',\mathcal{A}'} = P_{\mathcal{B}',\mathcal{B}}T_{\mathcal{B},\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{A}'}. \quad \square$$

3. Corolario (cambio de la matriz asociada a un operador lineal al cambiar la base del espacio). Sea V un espacio vectorial de dimensión finita, sea $T \in \mathcal{L}(V)$ y sean \mathcal{A} y \mathcal{B} bases de V . Entonces

$$T_{\mathcal{B}} = P_{\mathcal{B},\mathcal{A}}T_{\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{B}},$$

esto es,

$$T_{\mathcal{B}} = P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}^{-1}T_{\mathcal{A}}P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}.$$

Demostración. Es un caso particular del teorema, cuando el contradominio coincide con el dominio $W = V$. Aquí en vez de \mathcal{A} y \mathcal{A}' escribimos \mathcal{A} y \mathcal{B} . \square

4. Ejercicio. Calcular la matriz del operador $D: \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ en las bases (f_0, f_1) y (f_0, f_1, f_2) , donde

$$f_0(x) = 1, \quad f_1(x) = x + 5, \quad f_2(x) = \frac{(x + 5)^2}{2}.$$

5. Ejemplo. Sean \mathcal{A} y \mathcal{B} algunas bases de un espacio vectorial V y sea $T: V \rightarrow V$ una transformación lineal. Dadas la matriz $T_{\mathcal{A}}$ asociada a T respecto a la base \mathcal{A} y la matriz de cambio de base $P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}$, calcular la matriz $P_{\mathcal{B},\mathcal{A}}$, comprobar la igualdad $P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}P_{\mathcal{B},\mathcal{A}} = I$ y calcular la matriz $T_{\mathcal{B}}$ asociada a T respecto a la base \mathcal{B} .

$$T_{\mathcal{A}} = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & -2 \\ 3 & -2 & 2 \end{bmatrix}, \quad P_{\mathcal{A},\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix}.$$

Solución. Primero calculemos la matriz inversa de la matriz $P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}$.

$$\begin{aligned} & \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 += -R_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{array}{l} R_1 += -R_2 \\ R_3 += -3R_2 \end{array}} \\ & \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & -3 & 4 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 += -R_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -2 & 3 \end{array} \right]. \end{aligned}$$

De aquí

$$P_{\mathcal{B},\mathcal{A}} = P_{\mathcal{A},\mathcal{B}}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -2 & 3 \end{bmatrix}.$$

Comprobamos que $P_{B,A}P_{A,B} = I_3$:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 1-1+1 & 1-4+3 & 0-1+1 \\ 0+1-1 & 0+4-3 & 0+1-1 \\ -1-2+3 & -1-8+9 & 0-2+3 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}. \quad \checkmark \end{aligned}$$

Ahora podemos calcular la matriz $T_B = P_{B,A}T_A P_{A,B}$.

$$\begin{aligned} P_{B,A}T_A &= \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & -2 \\ 3 & -2 & 2 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 4-1+3 & -1-2-2 & 1+2+2 \\ 0+1-3 & 0+2+2 & 0-2-2 \\ -4-2+9 & 1-4-6 & -1+4+6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & -5 & 5 \\ -2 & 4 & -4 \\ 3 & -9 & 9 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T_B &= (P_{B,A}T_A)P_{A,B} = \begin{bmatrix} 6 & -5 & 5 \\ -2 & 4 & -4 \\ 3 & -9 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 6-5+5 & 6-20+15 & 0-5+5 \\ -2+4-4 & -2+16-12 & 0+4-4 \\ 3-9+9 & 3-36+27 & 0-9+9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 3 & -6 & 0 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Respuesta:

$$T_B = \begin{bmatrix} 6 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 3 & -6 & 0 \end{bmatrix}.$$

□